

Dans tout ce qui suit E et F désignent des \mathbb{K} -espaces vectoriels.

Définition .1 Soit T une application de E dans F . On dit que T est linéaire si et seulement si :

$$- \forall u, v \in E : T(u + v) = T(u) + T(v).$$

$$- \forall u \in E, \forall \lambda \in \mathbb{K} : T(\lambda u) = \lambda T(u).$$

Cette définition est équivalente à :

Définition .2 T de E dans F est dite linéaire si est seulement si :

$$\forall u, v \in E, \forall \alpha, \beta \in \mathbb{K} : T(\alpha u + \beta v) = \alpha T(u) + \beta T(v).$$

Remarque .1 1. Si E est de dimension finie et si $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ est une base de E alors

$$\forall u \in E : u = \sum_{i=1}^n a_i v_i \text{ et } T(u) = T\left(\sum_{i=1}^n a_i v_i\right) = \sum_{i=1}^n a_i T(v_i),$$

c'est à dire que T est entièrement déterminée si on connaît les images par T de la base donnée.

2. Si T de E dans E linéaire alors T est un endomorphisme.

3. Si T de E dans F linéaire et bijective alors T est un isomorphisme.

4. T de E dans E linéaire et bijective alors T est un automorphisme.

5. T de E dans \mathbb{K} linéaire alors T est une forme linéaire.

Exemple .1 $T : E \longrightarrow F$ une application définie par $T(x) = x$ (application identité). T est linéaire. En effet, soit $x_1, x_2 \in E$ et soit $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$:

$$T(\alpha x_1 + \beta x_2) = \alpha x_1 + \beta x_2 = \alpha T(x_1) + \beta T(x_2).$$

Exemple .2 $T : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$ une application définie par $T(x, y) = (x + y, x - y)$. T est linéaire. En effet, soit $u = (x, y), v = (x', y') \in \mathbb{R}^2$ et soit $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$:

$$\begin{aligned} T(\alpha u + \beta v) &= T(\alpha(x, y) + \beta(x', y')) = T(\alpha x + \beta x', \alpha y + \beta y') \\ &= (\alpha x + \beta x' + \alpha y + \beta y', \alpha x + \beta x' - \alpha y - \beta y'). \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= (\alpha(x+y) + \beta(x'+y'), \alpha(x-y) + \beta(x'-y')). \\
&= (\alpha(x+y), \alpha(x-y)) + (\beta(x'+y'), \beta(x'-y')). \\
&= \alpha(x+y, x-y) + \beta(x'+y', x'-y'). \\
&= \alpha f(x, y) + \beta f(x', y') = \alpha T(u) + \beta T(v).
\end{aligned}$$

Proposition .1 Si T de E dans F une application linéaire alors :

1. $\forall u \in E : T(-u) = -T(u)$.
2. $T(0_E) = 0_F$.

Définition .3 Soit $T : E \longrightarrow F$ une application linéaire. On appelle noyau de T l'ensemble noté $\ker T$ défini par

$$\ker T = \{u \in E; T(u) = 0_F\}.$$

Définition .4 Soit $T : E \longrightarrow F$ une application linéaire. On appelle image de T l'ensemble noté $\text{Im}T$ défini par

$$\text{Im}T = \{v \in F; v = T(u) \text{ avec } u \in E\} = T(E).$$

Proposition .2 Soit $T : E \longrightarrow F$ une application linéaire, alors $\ker T$ est un s.e.v. de E , et $\text{Im}T$ est un s.e.v. de F .

Proposition .3 Soit $T : E \longrightarrow F$ une application linéaire. Alors :

1. L'image par T de tout s.e.v de E est un s.e.v de F .
2. L'image réciproque par T de tout s.e.v de F est un s.e.v de E .

Théorème .1 Soit $T : E \longrightarrow F$ une application linéaire, alors

$$T \text{ est injective} \iff \ker T = \{0_E\}.$$

Théorème .2 Soit $T : E \longrightarrow F$ une application linéaire alors

$$T \text{ est surjective} \iff \text{Im}T = F.$$

Théorème .3 Soit $T : E \longrightarrow F$ une application linéaire, avec $\dim E = n$ (finie) alors

$$\dim E = \dim \ker T + \dim \text{Im}T.$$

Proposition .4 Si $T : E \longrightarrow F$ est linéaire et $\dim E = \dim F = n$ alors les propriétés suivantes sont équivalentes :

- T est bijective.
- T est injective.
- T est surjective.

Le Théorème Noyau-Image implique :

Proposition .5 Si $T : E \longrightarrow F$ est linéaire et E est de dimension finie n alors :

1. T est injective si et seulement si l'image par T de toute famille libre dans E est une famille libre dans F .
2. T est surjective si et seulement si l'image par T de toute famille génératrice dans E est une famille génératrice dans F .

1 Rang d'une application linéaire

Définition .5 Soit $T : E \rightarrow F$ une application linéaire. On appelle rang de T la dimension de $\text{Im}T$. On le note

$$\text{rg}T = \dim \text{Im}T = \dim T(E).$$

Remarque .2 Si \mathcal{B} est une base de E alors le rang de T est le nombre de vecteurs linéairement indépendants dans $T(\mathcal{B})$ l'image par T de la base \mathcal{B} .

2 Opérations sur les applications linéaires

Définition .6 L'ensemble des applications linéaires de E dans F est notée $\mathcal{L}(E, F)$.

On munit $\mathcal{L}(E, F)$ de l'addition des fonctions et la multiplication par un scalaire comme suit :

$$\forall x \in E : (f + g)(x) = f(x) + g(x),$$

et

$$\forall x \in E, \forall \alpha \in \mathbb{R} : (\alpha f)(x) = \alpha f(x).$$

Alors :

Proposition .6 $\mathcal{L}(E, F)$ munit de l'addition et de la multiplication a une structure d'espace vectoriel.

Exercices

Exercice 1 :

Les applications suivantes de E dans F sont elles linéaires ? Si oui, déterminer une base du noyau et une base de l'image.

1. $E = F = \mathbb{R}^2, \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2 : f(x, y) = (2x + 3y, x)$.
2. $E = F = \mathbb{R}^2, \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2 : f(x, y) = (y, x + y + 1)$.
3. $E = \mathbb{R}^3, F = \mathbb{R}, \forall (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : f(x, y, z) = x + 2y + z$.
4. $E = F = \mathbb{R}^2, \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2 : f(x, y) = (x + y, xy)$.
5. $E = F = \mathbb{R}, \forall x \in \mathbb{R} : f(x) = x^2$.

Exercice 2 :

Donner dans chaque cas la dimension du noyau de f , puis le rang de f .

L'application f est-elle injective ? surjective ? bijective ?

1. $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, f(x, y, z) = (y, z, x)$.
2. $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, f(x, y, z) = (x + y, y + z, x - z)$.
3. $f : \mathbb{C}^3 \rightarrow \mathbb{C}^4, f(x, y, z) = (x + y + z)(1, i, -1, i)$.
4. $f : \mathbb{C}^2 \rightarrow \mathbb{C}^4, f(x, y) = (x - y, x + iy, (2 + i)x + y, 3ix + y)$.
5. $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, f(x, y, z) = (2x + my - z, 2x + 2y, x - 2z)$, selon la valeur du paramètre réel m .

Exercice 3 :

Soit $\mathbb{R}_4[X]$ l'ensemble des polynômes à coefficients réels de degré inférieur ou égal à 4.

Montrer que l'application f de $\mathbb{R}_4[X]$ dans lui même, définie par $f(P) = P - P'$ est linéaire.

L'application f est-elle injective ? surjective ?

Exercice 4 :

Soit f l'application de \mathbb{R}^3 dans \mathbb{R}^3 définie par $f(x, y, z) = (-x + 2y + z, y + 3z, 2x - 2y + 4z)$.

- a. Donner une base de l'image et une base du noyau de f . Décrire l'image de f par un système d'équations linéaires.
- b. Soit E le sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^3 d'équation $x = y$. Quelle est la dimension de E ? Donner une base de $f(E)$ et une base de $f^{-1}(E)$.

Exercice 5 :

Soit $f : \mathbb{R}_{n+1}[X] \rightarrow \mathbb{R}_n[X]$ définie par $f(P) = (n + 1)P - XP'$.

1. Justifier que f est bien définie et que c'est une application linéaire.
2. Déterminer le noyau de f .
3. Montrer que f est surjective.

Exercice 6 : (SUPP)

Soit E et F deux espaces vectoriels de dimension finie et f une application linéaire de E dans F . Montrer que f est un isomorphisme si et seulement si l'image par f de toute base de E est une base de F .

Exercice 7 : (SUPP)

Soient E un espace vectoriel réel de dimension 3, (e_1, e_2, e_3) une base de E et λ un réel.

Montrer que les relations $f_\lambda(e_1) = e_1 + e_2$, $f_\lambda(e_2) = e_1 - e_2$, et $f_\lambda(e_3) = e_1 + \lambda e_3$, définissent une application linéaire f_λ de E dans E .

Comment choisir λ pour que f_λ soit injective? surjective?

Références

1. Algèbre, Cours de Mathématiques pour la première année, site web : <http://exo7.emath.fr/>
2. Algèbre linéaire, 5e édition, de Joseph Grifone.
3. Le succès en algèbre en fiches-méthodes : 1re année, de Abdelaziz El Kaabouchi.

Auteur

M. Mamchaoui

Laboratoire de Statistiques et Modélisation Aléatoires (LSMA). Faculté des Sciences. Université Abou Bakr Belkaïd, Tlemcen, BP 119, 13000 Tlemcen, Algérie.

mohamed.mamchaoui@univ-tlemcen.dz